

#### 折反式变形光学系统偏振像差分析及其对点扩散函数的影响

马士杰 吴洪波 赵尚男 吴庆 张新

Polarization aberration analysis of catadioptric anamorphic optical systems and its effect on the point spread function

MA Shi-jie, WU Hong-bo, ZHAO Shang-nan, WU Qing, ZHANG Xin

#### 引用本文:

马士杰, 吴洪波, 赵尚男, 吴庆, 张新. 折反式变形光学系统偏振像差分析及其对点扩散函数的影响[J]. 中国光学, 2024, 17(6): 1408-1417. doi: 10.37188/CO.2024-0010

MA Shi-jie, WU Hong-bo, ZHAO Shang-nan, WU Qing, ZHANG Xin. Polarization aberration analysis of catadioptric anamorphic optical systems and its effect on the point spread function[J]. *Chinese Optics*, 2024, 17(6): 1408-1417. doi: 10.37188/CO.2024-0010

在线阅读 View online: https://doi.org/10.37188/CO.2024-0010

#### 您可能感兴趣的其他文章

#### Articles you may be interested in

#### 折反式变形光学系统设计

Design of catadioptric anamorphic optical system 中国光学(中英文). 2023, 16(6): 1376 https://doi.org/10.37188/CO.2023-0035

基于焦面复制方法的自适应光学系统静态像差校正技术

Staticaberration correction technique for adaptive optics system based on focal-plane copy approach 中国光学(中英文). 2022, 15(3): 545 https://doi.org/10.37188/CO.2021-0182

#### 多维度单分子成像研究进展

Advances in multi-dimensional single molecule imaging 中国光学(中英文). 2022, 15(6): 1243 https://doi.org/10.37188/CO.2022-0088

#### 空间引力波探测望远镜光学系统设计

Optical design of space gravitational wave detection telescope 中国光学(中英文). 2022, 15(4): 761 https://doi.org/10.37188/CO.2022-0018

#### 光学系统降敏设计方法综述

Review of optical systems' desensitization design methods 中国光学(中英文). 2022, 15(5): 863 https://doi.org/10.37188/CO.2022-0096

#### 轻小型金属基增材制造光学系统

Light-and-small optical systems by metal-based additive manufacturing 中国光学(中英文). 2022, 15(5): 1019 https://doi.org/10.37188/CO.2022-0128 文章编号 2097-1842(2024)06-1408-10

### 折反式变形光学系统偏振像差分析 及其对点扩散函数的影响

马士杰1.2.3, 吴洪波1.3\*, 赵尚男1.2.3, 吴 庆1.2.3, 张 新1.3

(1. 中国科学院长春光学精密机械与物理研究所 吉林 长春 130033;

2. 中国科学院大学北京 100049;

3. 光学系统先进制造全国重点实验室 吉林 长春 130033)

摘要:变形光学系统是一种具有双平面对称性的相对特殊的光学系统,其结构会引入非旋转对称的偏振像差。针对这一问题,本文构建一个折反式变形光学系统,并对该系统的偏振像差及其对点扩散函数的影响进行系统分析。基于三维偏振光线追迹对折反式变形光学系统进行仿真计算,获得偏振像差的详细数据,并计算各个表面的二向衰减、相位延迟分布特性以及系统的琼斯瞳、振幅响应矩阵、点扩散函数和偏振串扰对比度。结果表明:最大二向衰减为0.145,最大相位延迟为1.46×10<sup>-2</sup> rad,均出现在次镜位置。2:1 变形比的光学系统的振幅响应函数在长焦端和短焦端方向的偏振串扰项存在 40.6% 的差异,偏振串扰将该变形光学系统的对比度限制在 10<sup>-6</sup> 量级。高精度变形光学系统中的偏振像差不可忽略,可采用膜层设计和折反式结构等方法降低偏振像差影响。该研究结论可为变形光学系统在深空探测、相干通信系统等领域的设计提供参考。

关 键 词:变形光学系统;偏振像差;点扩散函数;琼斯瞳 中图分类号:TP394.1;TH691.9 文献标志码:A doi:10.37188/CO.2024-0010 CSTR:32171.14.CO.2024-0010

# Polarization aberration analysis of catadioptric anamorphic optical systems and its effect on the point spread function

MA Shi-jie<sup>1,2,3</sup>, WU Hong-bo<sup>1,3\*</sup>, ZHAO Shang-nan<sup>1,2,3</sup>, WU Qing<sup>1,2,3</sup>, ZHANG Xin<sup>1,3</sup>

(1. Changchun Institute of Optics, Fine Mechanics and Physics,

Chinese Academy of Sciences, Changchun 130033, China;

2. University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China;

3. Key Laboratory of Advanced Manufacturing of Optical Systems, Changchun 130033, China) \* Corresponding author, E-mail: wuhongbo@ciomp.ac.cn

**Abstract**: The anamorphic optical system is a relatively special optical system with bi-planar symmetry, whose structure gives rise to non-rotationally symmetric polarization aberrations. Aiming at the problem, we construct a catadioptric anamorphic optical system. Furthermore, we also systematically analyzes the polarization aberration of this system and its effect on the point spread function. Simulations of a catadioptric ana-

Supported by Youth Science Foundation of Changchun Institute of Optics, Fine Mechanics and Physics, CAS (No.62005271)

收稿日期:2024-01-10;修订日期:2024-02-06

基金项目:中国科学院长春光学精密机械与物理研究所青年科学基金项目(No. 62005271)

morphic optical system based on a three-dimensional polarized light trace are performed to obtain detailed data on the polarization aberration and to compute the diattenuation and retardance distribution characteristics of individual surfaces, as well as the Jones pupil, the amplitude response matrix, the point spread function, and the polarization crosstalk contrast of the system. The maximum diattenuation is 0.145, and the maximum retardance is  $1.46 \times 10^{-2}$  rad, both occurring at the secondary mirror position. The amplitude response function of the optical system with a 2:1 anamorphic ratio has a 40.6% difference between the polarization crosstalk term in the long and short focal end directions, and the anamorphic optical systems contrast is limited by an order of magnitude of  $10^{-6}$  by polarization crosstalk. Polarization aberration in high-precision anamorphic optical systems is not negligible. The effects of polarization aberration can be reduced by film layer design and catadioptric structure. The conclusions of this study can serve as a reference for designing anamorphic optical systems in deep space exploration and coherent communication systems.

Key words: anamorphic optical systems; polarization aberration; point spread function; Jones pupil

1引言

镜片表面的偏振像差源于菲涅尔方程与薄膜 方程的相互作用<sup>[1]</sup>,根源在于光线以非垂直角度 入射光学界面。一般而言,相对于波像差,偏振像 差对成像的影响较小,在许多光学系统中通常被 忽略。然而,随着现代光学技术的不断演进,尤其 是对高数值孔径镜头、遥感、天文观测等高精度 观测和光学系统性能需求的日益提高,偏振引起 的影响逐渐显现<sup>[24]</sup>。

变形光学系统由于在正交的 x 和 y 方向上具 有不同焦距,可实现对物方视场的扩展,故视场不 受探测器横纵比的限制,而且该系统可在拓宽一 个方向上视场的同时,不对另一个方向的视场产 生影响<sup>[7]</sup>。尽管变形光学系统提供了一种拓展视 场角的方式,但同时也引入了非旋转对称的偏振 像差。在这一背景下,深入研究变形光学系统中 偏振像差的作用机理对于理解和优化该类像差, 以实现高精度成像具有重要意义。

已经有一些相关研究人员在不同的光学系统 中广泛探讨了偏振像差的影响。1987年, Chipman 引入了偏振像差理论<sup>[8]</sup>, 为该领域奠定了基础。 1994年, McGuire等人将对偏振像差的分析推进 至偏振像差矩阵的形式<sup>[9]</sup>, 进一步深化了对这一 现象的理解。2014年, Sasián 从场和波阵面的角 度对偏振像差进行了全面的系统分析<sup>[10]</sup>。2016 年, 杨宇飞聚焦于相干通信系统中的偏振像差分 析<sup>[11]</sup>。2020年,罗敬针对无遮拦离轴三反天文望 远镜,探讨了偏振像差及其对光学椭率的影响<sup>[5]</sup>。 2021年,张艺蓝等人深入研究了离轴自由曲面的 偏振像差特性<sup>[6]</sup>。2022年,王凯凯等人研究了含 有数字微镜的离轴光学系统偏振像差,并对偏振 像差进行补偿优化<sup>[12]</sup>。

然而,上述研究仅限于非变形光学系统。变 形光学系统具有大视场角和结构紧凑等特点。目前,尚未对变形光学系统中的偏振像差进行深入 研究。由于变形光学系统具有双平面对称性,这 为光线传播和偏振效应引入了新的挑战<sup>[13-16]</sup>。变 形光学偏振像差的分析需要深入研究系统的设 计、成像特性以及光学元件的影响。

本文基于偏振光线追迹的方法,对折反式变 形光学系统的偏振像差进行了系统性研究。分析 了系统中各个表面的二向衰减和相位延迟、系统 的琼斯光瞳和振幅响应矩阵,针对带有偏振像差 的点扩散函数进行了详细分析,并深入探究偏振 串扰对成像对比度的影响。这些研究结果为后续 折反式变形光学系统在偏振领域的应用提供了重 要参考。

## 2 折反式变形光学系统的构建与偏振像差的计算

#### 2.1 折反式变形光学偏振像差产生的主要原因

光学系统中的偏振主要来自于偏振元件,例 如偏振器、波片、CGH、衍射光栅、镀有薄膜的光 学界面等,几乎所有的光学元件都会引起偏振。 在折反式系统中镀有薄膜的反射镜和透镜是引起 偏振的主要因素。

在光学界面上非正入射光都会引起偏振像 差。根据菲涅尔公式,当光线以非垂直角度射入 光学界面时,反射系数(*r*<sub>s</sub>、*r*<sub>p</sub>)会呈现不相等的情 况,透射系数(*t*<sub>s</sub>、*t*<sub>p</sub>)也会呈现不相等的情况,导致 s方向和 p 方向偏振光振幅产生差异。这种现象 可以通过二向衰减 D 来描述,其表达式如式(1) 所示:

$$D = \left| \frac{|r_{\rm s}|^2 - |r_{\rm p}|^2}{|r_{\rm s}|^2 + |r_{\rm p}|^2} \right|, 0 \le D \le 1 \quad . \tag{1}$$

p 光相位 φ<sub>p</sub> 和 s 光相位 φ<sub>s</sub>产生的差异可以 通过相位延迟 δ 来描述,表达式如公式(2)所示:

$$\delta = \left| \varphi_{\rm p} - \varphi_{\rm s} \right| \quad . \tag{2}$$

由上面分析可知,光学系统的偏振像差主要 受到系统结构和光学镀膜特性的影响。折反射变 形光学系统由面型为双锥面的反射镜和透镜组 成,其中反射镜镀有铝反射膜,透镜镀有增透膜。 以中心波长为 590 nm 的铝反射膜为例,其复折射 率为 *n*=1.15+7.15i。图 1 为铝反射膜的反射系数 和相位随入射角的变化情况,图 2 为透镜上增透 膜的透射系数和相位随入射角的变化情况。可 见,随着入射角的增大,反射镜和透镜上的二向衰 减和相位延迟也相应增加。



图 1 铝反射膜的 (a) 反射系数及 (b) 相位随入射角变化 曲线

Fig. 1 Variations of (a) reflection coefficients and (b) phase with incident angle of aluminum reflection film



图 2 增透膜的 (a) 透射系数 t<sub>s</sub>、t<sub>p</sub> 及 (b) 相位 φ<sub>s</sub>、φ<sub>p</sub>随入 射角的变化曲线

Fig. 2 Variations of (a) transmission coefficients  $t_s$ ,  $t_p$  and (b) phase transmission  $\phi_s$ ,  $\phi_p$  with incident angle of AR coating

#### 2.2 三维偏振光线追迹

目前,针对偏振像差的计算主要采用三维偏 振光线追迹方法,该方法是对传统几何光线追迹 方法的拓展和延伸。偏振光线追迹方法以电磁波 的波动性质为基础,考虑了光线偏振状态随着传 播路径的变化而变化这一特点,从而能更全面地 描述光学系统中的偏振效应。

本文开发了一个偏振光线追迹计算程序,用 于模拟计算变形光学系统的偏振像差。本文所提 偏振光线追迹方法采用了 Yun 等人<sup>[15]</sup> 描述的三 维方法,并编写了一个Zemax 编程语言宏,用于追 迹一组离散光线网格,并输出各个表面的琼斯矩 阵以及出瞳处的琼斯矩阵。这些光线从系统的人 瞳可追迹到系统的出瞳。

在 Yun 等人的工作中, 对三维偏振光线追迹 矩阵进行了完整的推导, 在此只做简要概述。三 维偏振光线追迹算法中光学元件及系统相互作用 导致的三维电场变化可由一个矩阵表示, 如公式 (3)所示。这个定义在全局坐标系中的矩阵称为 偏振光线追迹矩阵 **P**<sub>q</sub>。q 表示界面顺序, q-1 表 示 q 的前一个界面。

$$\boldsymbol{E}_{q} = \begin{pmatrix} E_{x,q} \\ E_{y,q} \\ E_{z,q} \end{pmatrix} = \boldsymbol{P}_{q} \cdot \boldsymbol{E}_{q-1} \quad . \tag{3}$$

追迹矩阵  $P_q$  为界面处 3 个矩阵的乘积, 如公式(4)所示:

其中, $Q_{in,q}^{-1}$ 将全局坐标系变换为局部坐标系,  $Q_{out,q}$ 则是将局部坐标系转化为全局坐标系, $J_q$ 为 光学表面的琼斯矩阵,如公式(5)所示:

$$Q_{\text{in},q}^{-1} = \begin{pmatrix} s_{x,q} & s_{y,q} & s_{z,q} \\ p_{x,q} & p_{y,q} & p_{z,q} \\ k_{x,q-1} & k_{y,q-1} & k_{z,q-1} \end{pmatrix}$$
$$Q_{\text{out},q} = \begin{pmatrix} s_{x,q} & p_{x,q} & k_{x,q} \\ s_{y,q} & p_{y,q} & k_{y,q} \\ s_{z,q} & p_{z,q} & k_{z,q} \end{pmatrix}$$
$$J_{q} = \begin{pmatrix} r_{s}e^{i\varphi_{s}} & 0 & 0 \\ 0 & r_{p}e^{i\varphi_{p}} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} .$$
(5)

光线依次通过各个光学表面的变化可由  $P_q$ 进行表征,将这些矩阵连乘就能得到整条光路的 偏振光线追迹矩阵  $P_{total}$ ,如公式(6)所示:

$$\boldsymbol{P}_{\text{total}} = \boldsymbol{P}_{\mathcal{Q}} \cdot \boldsymbol{P}_{\mathcal{Q}-1} \cdots \boldsymbol{P}_{q} \cdots \boldsymbol{P}_{2} \cdot \boldsymbol{P}_{1} = \prod_{q=\mathcal{Q},-1}^{1} \boldsymbol{P}_{q}.$$
 (6)

#### 2.3 折反式变形光学系统构建

折反式变形光学系统等轴侧视图如图 3 所示,工作波长为 480~650 nm。





Fig. 3 Isometric side view of catadioptric optical system

该系统由两个双锥面型反射镜 *M*<sub>1</sub>、*M*<sub>2</sub>和两 个双锥面型透镜 *L*<sub>1</sub>、*L*<sub>2</sub>组成。双锥表面由式(7) 表示:

$$z = \frac{c_x x^2 + c_y y^2}{1 + \sqrt{1 - (1 + k_x)} c_x^2 x^2 - (1 + k_y) c_y^2 y^2} \quad , \quad (7)$$

其中 c<sub>x</sub>、c<sub>y</sub>、k<sub>x</sub>、k<sub>y</sub>分别是 x 和 y 方向上的曲率和 圆锥系数。反射镜镀有铝反射膜,透镜镀有增透 膜。光学系统的总体参数列于表 1,光学系统的 调制传递函数(MTF)如图 4(彩图见期刊电子版) 所示。



#### 表1 光学系统参数

Tab. 1 Parameters of optical system

参数	数值
波长/µm	0.48~0.65
F数	10
X方向视场角/(°)	1
Y方向视场角/(°)	0.5
X方向焦距/mm	1 000
Y方向焦距/mm	500
X方向系统孔径/mm	50
Y方向系统孔径/mm	100
探测器阵列像素数 /pixel	2160×2160
探测器阵列尺寸/µm	6.61

#### 3 计算结果分析

#### 3.1 二向衰减与相位延迟分析

通过偏振光线追迹方法获取了图 3 所示折反 式变形光学系统在各个光学界面上中心视场的二 向衰减和相位延迟分布情况。图 5 展示了二向衰 减的计算结果,图 6 展示了相位延迟的计算结 果。横坐标和纵坐标分别表示归一化光瞳的坐 标。在二向衰减图中,线段长度代表二向衰减数 值,线段方向代表最大透过率轴方向。在相位延 迟图中,线段长度代表相位延迟数值,线段方向代 表快轴方向。

根据图 5 和图 6 中呈现的二向衰减和相位延 迟结果,可以观察到两个关键点:(1)二向衰减与 相位延迟图缺失了旋转对称性,每个光学表面上 *x* 和 *y* 方向的入射角均产生较大的差异,这是变 形光学系统缺失旋转对称性的原因;(2)金属反射 镜界面的最大透过率轴方向为 p 光方向,而透镜 界面的最大透过率轴方向为 s 光方向。这是由于 光学介质的本征性质所导致的,因此可以通过反 射镜与透镜的组合实现折反式系统的偏振像差 补偿。

根据图 5 知,各个光学面的最大二向衰减 值依次为: 9.49×10<sup>-4</sup>、1.45×10<sup>-3</sup>、9.40×10<sup>-6</sup>、9.40× 10<sup>-6</sup>、1.20×10<sup>-4</sup>、1.59×10<sup>-4</sup>、2.29×10<sup>-6</sup>。与主镜、 L<sub>1</sub>前表面、L<sub>1</sub>后表面、L<sub>2</sub>前表面、L<sub>2</sub>后表面相比, 次镜上的二向衰减值较大,且最大值出现在该光 学表面。



图 5 折返式变形光学系统各个光学表面的中心二向衰减分布图。(a) *M*<sub>1</sub>; (b) *M*<sub>2</sub>; (c) *L*<sub>1</sub> 前表面; (d) *L*<sub>1</sub> 后表面; (e) *L*<sub>2</sub> 前表 面; (f) *L*<sub>2</sub> 后表面

Fig. 5 Diattenuation maps for each mirror and lens element in the designed catadioptric anamorphic optical system. (a)  $M_1$ ; (2)  $M_2$ ; (c)  $L_1$  front; (d)  $L_1$  rear; (e)  $L_2$  front; (f)  $L_2$  rear

相位延迟在物理上表示偏振光通过光学系统 后引入的额外相位差,其存在于相互正交的 s 光和 p 光之间,影响图像的清晰度和质量。相位延迟 是光学系统的一个重要参数,对于高精度成像和 光学性能评估至关重要。根据图 6 可知,各个光 学面的相位延迟最大值依次为 9.49×10<sup>-3</sup> rad、1.46× 10<sup>-2</sup> rad、4.5×10<sup>-5</sup> rad、4.49×10<sup>-5</sup> rad、2.09×10<sup>-3</sup> rad、 3.74×10<sup>-5</sup> rad。其中,次镜上的相位延迟最大。

由上述分析可知,二向衰减与相位延迟的最 大值均集中在次镜上。这是因为次镜上的光学入 射角最大,达到了 12.9°。较大的入射角度会显著 增加偏振像差,减小入射角则有助于降低偏振 像差。

仿真分析面型为双锥面,x方向焦距焦距均为 1000 mm,y方向焦距均为 500 mm,波前 RMS< 1/30λ,主镜次镜间隔长度分别为 80 mm、90 mm、 100 mm 的变形系统,如图 7 所示。绘制主镜次镜 表面最大二向衰减值以及相位延迟值与主镜次镜 间隔长度的曲线图,如图 8 所示。发现在折反式 变形系统中增大主镜和次镜间距,有助于降低主 镜和次镜上的二向衰减和二向延迟,从而有助于 降低偏振像差的影响。





图 6 折反式变形光学系统各个光学表面的中心视场相位延迟分布图。(a) *M*<sub>1</sub>; (b) *M*<sub>2</sub>; (c) *L*<sub>1</sub> 前表面; (d) *L*<sub>1</sub> 后表面; (e) *L*<sub>2</sub> 前表面; (f) *L*<sub>2</sub> 后表面

Fig. 6 Retardance maps for each mirror and lens element in the designed catadioptric anamorphic optical system. (a)  $M_1$ ; (2)  $M_2$ ; (c)  $L_1$  front; (d)  $L_1$  rear; (e)  $L_2$  front; (f)  $L_2$  rear



图 7 不同主、次镜间距变形系统示意图。(a)间距为 80 mm; (b)间距为 90 mm; (c)间距为 100 mm

Fig. 7 Schematic diagram of system with different spacings between the primary and secondary mirrors. Spacing is (a) 80 mm; (b) 90 mm; (c) 100 mm



图 8 不同主镜与次镜间距长度对应的(a)最大二向衰减及(b)最大相位延迟

Fig. 8 (a) Maximum diattenuation and (b) maximum retardance corresponding to the spacing of the primary and secondary mirrors

通过三维偏振光线追迹可以得到系统的偏振 追迹矩阵 **P**<sub>total</sub>。在光学系统有

$$J = t e^{i\phi} J_{\text{pol}}(d,\theta) J_{\text{ret}}(\phi,\beta) \quad , \tag{8}$$

$$\boldsymbol{P}_{\text{total}} = \boldsymbol{U}\boldsymbol{S}\boldsymbol{V}^{+} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{k}_{x,Q'} & \boldsymbol{u}_{x,1} & \boldsymbol{u}_{x,2} \\ \boldsymbol{k}_{y,Q'} & \boldsymbol{u}_{y,1} & \boldsymbol{u}_{y,2} \\ \boldsymbol{k}_{z,Q'} & \boldsymbol{u}_{z,1} & \boldsymbol{u}_{z,2} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boldsymbol{\Lambda}_{1} & 0 \\ 0 & 0 & \boldsymbol{\Lambda}_{2} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \boldsymbol{k}_{x,0} & \boldsymbol{k}_{y,0} & \boldsymbol{k}_{z,0} \\ \boldsymbol{v}_{x,1} & \boldsymbol{v}_{y,1} & \boldsymbol{v}_{z,1} \\ \boldsymbol{v}_{x,2} & \boldsymbol{v}_{y,2} & \boldsymbol{v}_{z,2} \end{bmatrix} .$$
(9)

根据 Bernd Geh 等人对于系统二向衰减和相位延迟的定义<sup>[17]</sup>,计算得到出瞳处中心视场的二向衰减和相位延迟,如图 9(彩图见期刊电子版)所示。

折反式变形光学系统的二向衰减和相位延迟

与传统卡塞格林望远镜存在较大差异,原因在于 变形系统存在1:2的变形比,这导致在各个光学 面上y方向曲率半径均小于x方向,所以y方向 的入射角小于x方向,最终使得y方向的偏振像 差小于x方向。



图 9 出瞳面零视场的(a)二向衰减图及(b)相位延迟图(单位为度)

Fig. 9 (a) Diattenuation map and (b) retardance at the exit pupil plane with zero field of view (the unit is degree)

#### 3.2 琼斯瞳

通过以上偏振光线追迹获得了在特定视场坐标和光瞳坐标下的琼斯矩阵。值得注意的是,光 学系统针对每一条独立的光线都有一个独立的琼斯矩阵。这是因为不同光线在系统内传播路径存在差异,导致它们的琼斯矩阵各异。为了全面展示整个系统的偏振特性,将同一视场下所有光瞳坐标的琼斯矩阵集合起来,形成了琼斯瞳,如式(10) 所示:

$$\boldsymbol{J} = \begin{pmatrix} J_{xx} & J_{xy} \\ J_{yx} & J_{yy} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{xx}e^{i\phi_{xx}} & A_{xy}e^{i\phi_{yy}} \\ A_{yx}e^{i\phi_{yx}} & A_{yy}e^{i\phi_{yy}} \end{pmatrix} \quad , \quad (10)$$

其中, A<sub>xx</sub> 表示入瞳处 x 方向偏振分量转化为出瞳 处 x 方向偏振分量的振幅变化量。而 A<sub>xy</sub> 则表示 的是入瞳处 x 方向的偏振分量转化为出瞳处 y 方 向偏振分量的振幅变化量。另外, φ<sub>xx</sub>代表的是入 瞳处 x 方向偏振分量通过光学系统后在出瞳处 x 方向偏振分量的相位改变量, 而φ<sub>yx</sub>则表示的是入 瞳处的 y 方向偏振分量通过光学系统后在出瞳处 x 方向偏振分量的相位改变量。这些参数在描述 光线通过光学系统时, 其偏振特性的变化过程中起 到了关键作用。对于折反式变形光学系统进行偏振 光线追迹, 得到中心视场的琼斯瞳如图 10 所示。



Fig. 10 Jones pupil. The values of  $A_{xx}$ ,  $A_{yy}$ ,  $A_{yx}$ ,  $A_{yy}$ ,  $A_{yx}$ ,  $A_{yy}$ ,  $d_{yx}$ ,  $\phi_{yy}$ ,  $\phi_{yx}$ ,  $\phi_{yy}$ ,  $\phi_{yx}$ ,  $\phi_{xy}$ ,  $\phi_{yx}$ ,  $\phi_{yy}$ ,  $\phi_{yx}$ ,  $\phi_{yy}$ ,  $\phi_{yx}$ ,  $\phi_{yy}$ ,

图 10 中, 横轴表示出瞳面光瞳的 x 坐标, 纵轴表示出瞳面光瞳的 y 坐标。这些坐标都经过了 归一化处理。从琼斯瞳图中可以看出, 整体上变 化幅度相对均匀, 但仍然存在一定程度的偏振像 差。A<sub>xy</sub>和 A<sub>yx</sub> 的图像出现了马耳他十字 (Maltese cross), 与同轴系统表现相似。然而 A<sub>xx</sub>和 A<sub>yy</sub> 的 图像与同轴系统出现差异。此外,  $\phi_{xy} = \phi_{yx} = 现出$ 相位突变, 这是因为在光线经过反射系数为零的点时相位会出现突变。

*A<sub>xx</sub>*的最大幅值为 0.9163、最小值为 0.9149、 平均为 0.9160, *A<sub>yy</sub>* 最大幅值为 0.9164、最小值 为 0.9134、平均为 0.9156。从 *A<sub>xx</sub>* 和 *A<sub>yy</sub>* 数据结 果来看,同轴变形光学系统对于 x 偏振光和 y 偏 振光的透过率相近。A<sub>xy</sub> 的最大值为 5.7×10<sup>-3</sup>、平 均值为 1.98×10<sup>-3</sup>。A<sub>yx</sub> 最大值为 5.46×10<sup>-3</sup>、平均 值 1.89×10<sup>-3</sup>。A<sub>xy</sub>和 A<sub>yx</sub> 整体数值在 10<sup>-3</sup>量级。 由于光线经过反射镜和透镜后会产生一定的能 量损失,所以 A<sub>xx</sub>和 A<sub>yy</sub> 的最大值均小于 1。A<sub>xx</sub>和 A<sub>yy</sub> 的最大值、最小值以及平均值相近,说明变 形光学系统对于 A<sub>xx</sub>和 A<sub>yy</sub> 的振幅影响较小。然 而,与之相反,偏振串扰 A<sub>xy</sub> 与 A<sub>yx</sub> 的最大值和平 均值均出现明显的差异,说明了变形比为 1:2 的 折反式变形光学系统对于偏振串扰存在一定的 影响。

#### 3.3 振幅响应矩阵

为了评估变形光学系统的偏振像差对成像的 影响,可以通过振幅响应函数矩阵 (amplitude response matrix, ARM) 计算带有偏振像差的光学系 统的像<sup>[18]</sup>。振幅响应矩阵 ARM 是通过对琼斯矩 阵 **J**进行二维傅立叶变换得到的。

$$ARM(x,y) = \begin{pmatrix} \Im [J_{xx}(x,y)] & \Im [J_{xy}(x,y)] \\ \Im [J_{yx}(x,y)] & \Im [J_{yy}(x,y)] \end{pmatrix}. (11)$$

将中心视场的琼斯矩阵带入式(11)进行计算,其中3表示傅立叶变换,J表示琼斯矩阵,得到的变形系统的振幅响应矩阵如图 11(彩图见期刊电子版)所示。



由图 11 可知, ARM<sub>xx</sub>、ARM<sub>yy</sub>有一个峰, 这 与同轴卡塞格林和离轴三反的结果相一致, 然而 变形光学系统的 ARM<sub>xy</sub>和 ARM<sub>yx</sub>有 4 个峰值, 这是由于偏振像差引起的。将振幅以 ARM<sub>yy</sub> 的 最大值进行归一化处理, 归一化后 ARM<sub>xx</sub> 的最大 幅值为 0.9948、ARM<sub>yy</sub> 的最大幅值为 1, 两者非 常接近, 但是两者间仍然存在差异, 这是由于 x 和 y 方向结构不一致产生的。对角线方向偏振 串扰 ARM<sub>xy</sub> 的最大幅值为 9.3059×10<sup>-4</sup>、ARM<sub>yx</sub> 的最大幅值为 1.3089×10<sup>-3</sup>, ARM<sub>yx</sub> 幅值是 ARM<sub>yy</sub> 的 0.0013 倍。

#### 3.4 点扩散函数

利用 chipman 等人在 2015 年提出的偏振像 差点扩散函数计算方法<sup>[3]</sup>, 计算得到在偏振像差 影响下的变形光学系统点扩散函数, 并做归一 化处理。图 12(a) 为入射 x 线偏振光在 x 方向的 点扩散函数, 图 12(b) 为入射 x 线偏振光耦合进 y 方向的点扩散函数。其中, *I*<sub>yx</sub> 的峰值为 *I*<sub>xx</sub> 峰 值的 1.88×10<sup>-6</sup> 倍, 这将引起一定程度的切趾 效应。



图 12 偏振像差影响下的变形光学系统点扩散函数。(a)*I*<sub>xx</sub> 点扩散函数;(b)*I*<sub>yx</sub>点扩散函数;(c)*I*<sub>yy</sub>点扩散函 数;(d)*I*<sub>yx</sub>点扩散函数

Fig. 12 PSF of a anamorphic optical system under the influence of polarization. (a)  $I_{xx}$  PSF; (b)  $I_{yx}$  PSF; (c)  $I_{yy}$  PSF; (d)  $I_{yx}$  PSF

选择 *I*<sub>xx</sub> 和 *I*<sub>yx</sub> 对角线方向进行截面分析,如图 13(a)所示。图中横坐标表示在像面上的位置,单位为微米,纵坐标则表示取 log<sub>10</sub>下的光强值,实线表示 *I*<sub>xx</sub>,虚线表示 *I*<sub>yx</sub>。从图 13 可以看出 *I*<sub>xx</sub> 与 *I*<sub>yx</sub>并未完全重叠,且 *I*<sub>yx</sub>零点与 *I*<sub>xx</sub>零点位置不同,这将导致图像的对比度下降。

图 12(c) 为入射 x 线偏振光在 x 方向上的点

扩散函数,图 12(d)为在y方向上的点扩散函数, 其中 $I_{xy}$ 峰值为 $I_{yy}$ 的 9.24×10<sup>-7</sup> 倍。选取 $I_{yy}$ 和 $I_{xy}$ 的点扩散函数(PSF)对角线方向做切面并画图, 如图 13(b)所示。



- 图 13 (a)沿着 *I<sub>xx</sub>*和 *I<sub>yx</sub>*的 PSF 图像对角线方向做截面上的归一化能量图; (b)沿着 *I<sub>yy</sub>*和 *I<sub>xy</sub>*的 PSF 图像对角线方向做截面上的归一化能量图
- Fig. 13 Normalized energy on the (a) cross-sections along the diagonal direction of the PSF images for  $I_{xx}$  and  $I_{yx}$ ; (b) cross-sections along the diagonal direction of the PSF images for  $I_{yy}$  and  $I_{xy}$

从图 12 的 PSF 图像中可得到串扰项的最大 值存在差异,分别取 *I<sub>xy</sub>*和 *I<sub>yx</sub>*串扰项的对角线数 据画图,如图 14 所示。



图 14 沿着 *I<sub>xy</sub>*和 *I<sub>yx</sub>*的 PSF 图像对角线方向做截面 *I<sub>xy</sub>*和 *I<sub>yx</sub>*归一化能量图

Fig. 14 Normalized energy on the cross-sections along the diagonal direction of the PSF images for  $I_{xy}$  and  $I_{yx}$ 

#### 参考文献:

由图 14 可知, *I*<sub>xx</sub> 整体大于 *I*<sub>xy</sub>, 表明入射 *x* 方向偏振光引起的串扰能量大于入射 *y* 方向偏振 光。在入射光为 *x* 线偏振光情况下, *I*<sub>xx</sub> 为信号光, *I*<sub>yx</sub> 为杂光, 偏振串扰引起的对比度下降为 3.7× 10<sup>-6</sup>。在入射光为 *y* 线偏振光情况下, *I*<sub>yy</sub> 为信号 光, *I*<sub>xy</sub> 为杂光, 偏振串扰引起的对比度下降为 1.84×10<sup>-6</sup>。这将使成像对比度限制在 10<sup>-6</sup> 量级。 偏振串扰又被称为鬼像 PSF(ghost PSF), 在一些 要求对比度在 10<sup>-8</sup> 内的成像系统中优化鬼像 PSF 变得非常重要。

#### 4 结 论

本文对折反式变形光学系统进行三维偏振光 线追迹,系统分析了该系统的偏振像差及其对点 扩散函数的影响,重点关注了镀有铝反射膜和增 透膜的光学系统的偏振像差。通过计算获得了每 个光学表面的二向衰减和相位延迟分布,同时获 得了光学系统的琼斯瞳和振幅响应矩阵。

得出的结果表明:(1)折反式变形光学系统的 偏振像差和卡式系统存在较大差异,由于变形系 统在 x 方向和 y 方向的焦距不同,导致光学表面 失去了二向衰减和相位延迟的中心对称性,这也 在琼斯瞳与振幅响应矩阵上得到了体现;(2)在光 学系统的 6 个光学表面中,二向衰减和相位延迟 的最大值均出现在次镜。在光学设计中,通过增 大主镜与次镜间隔,减少入射角,能在一定程度上 降低偏振像差;(3)由于系统存在偏振像差,使得 振幅响应矩阵存在偏振串扰项,鬼像 PSF 将导致 系统对比度下降,经计算知其对成像对比度的影 响在 10<sup>-6</sup> 量级。

在今后的研究中,可以通过将偏振像差纳入 自定义操作数的评价函数中,进一步在光学设计 中优化系统的面型和间距,以降低偏振像差的影 响。此外,也可从光学镀膜设计的角度出发,通过 减少膜层周期数来降低界面的二向衰减和相位延 迟,并利用反射镜镀膜和透镜增透膜二向衰减符 号相反的特性,有效降低偏振像差的影响。

- [1] CHIPMAN R, LAM W S T, YOUNG G. *Polarized Light and Optical Systems* [M]. Boca Raton: CRC Press, 2018.
- [2] CHIPMAN R A, LAM W S T, BRECKINRIDGE J. Polarization aberration in astronomical telescopes [J]. Proceedings

of SPIE, 2015, 9613: 96130H.

- [3] BRECKINRIDGE J B, LAM W S T, CHIPMAN R A. Polarization aberrations in astronomical telescopes: the point spread function [J]. *Publications of the Astronomical Society of the Pacific*, 2015, 127(951): 445-468.
- [4] HE W J, FU Y G, LIU ZH Y, *et al.*. Three-dimensional polarization aberration functions in optical system based on three-dimensional polarization ray-tracing calculus[J]. *Optics Communications*, 2017, 387: 128-134.
- [5] 罗敬,何煦,范阔,等.无遮拦离轴天文望远镜偏振像差分析及其对光学椭率的影响[J].光学学报,2020,40(8): 0811001.

LUO J, HE X, FAN K, *et al.*. Polarization aberrations in an unobscured off-axis astronomical telescope and their effects on optics ellipticity[J]. *Acta Optica Sinica*, 2020, 40(8): 0811001. (in Chinese).

- [6] 张艺蓝, 史浩东, 王超, 等. 离轴自由曲面光学系统偏振像差特性研究[J]. 光学学报, 2021, 41(18): 1822002.
  ZHANG Y L, SHI H D, WANG CH, *et al.*. Research on polarization aberration characteristics of off-axis freeform surface optical system[J]. *Acta Optica Sinica*, 2021, 41(18): 1822002. (in Chinese).
- [7] LIU Y, LI Y Q, CAO ZH. Design of anamorphic magnification high-numerical aperture objective for extreme ultraviolet lithography by curvatures combination method[J]. *Applied Optics*, 2016, 55(18): 4917-4923.
- [8] CHIPMAN R A. *Polarization aberrations* [D]. Tucson: The University of Arizona, 1987.
- [9] MCGUIRE J P, CHIPMAN R A. Polarization aberrations. Rotationally symmetric optical systems[J]. Applied Optics, 1994, 33(22): 5080-5100.
- [10] SASIÁN J. Polarization fields and wavefronts of two sheets for understanding polarization aberrations in optical imaging systems[J]. *Optical Engineering*, 2014, 53(3): 035102.
- [11] 杨字飞, 颜昌翔, 胡春晖, 等. 相干激光通信光学系统偏振像差研究[J]. 光学学报, 2016, 36(11): 1106003.
  YANG Y F, YAN CH X, HU CH H, *et al.*. Polarization aberration analysis of coherent laser communication system[J].
  *Acta Optica Sinica*, 2016, 36(11): 1106003.
- [12] 王凯凯, 王超, 史浩东, 等. 含数字微镜器件的离轴光学系统偏振像差分析及补偿[J]. 光学学报, 2022, 42(16): 1611001.

WANG K K, WANG CH, SHI H D, *et al.*. Polarization aberration analysis and compensation of off-axis optical system with digital micro-mirror device [J]. *Acta Optica Sinica*, 2022, 42(16): 1611001.

- [13] 吴庆,史广维,张建萍,等. 折反式变形光学系统设计[J]. 中国光学 (中英文), 2023, 16(6): 1376-1383.
  WU Q, SHI G W, ZHANG J P, *et al.*. Design of catadioptric anamorphic optical system[J]. *Chinese Optics*, 2023, 16(6): 1376-1383. (in Chinese).
- [14] 马迎军, 王晶, 洪永丰, 等. 道威棱镜的偏振特性及偏振补偿研究[J]. 中国光学, 2016, 9(1): 137-143.
  MA Y J, WANG J, HONG Y F, *et al.*. Polarization properties and polarization compensation of dove prism[J]. *Chinese Optics*, 2016, 9(1): 137-143.
- [15] YUN G, CRABTREE K, CHIPMAN R A. Three-dimensional polarization ray-tracing calculus I: definition and diattenuation[J]. *Applied Optics*, 2011, 50(18): 2855-2865.
- [16] BERNING P H. *Theory and Calculation of Optical Thin Films*[M]//HASS G. Physics of Thin Films. New York: Academic Press, 1963.
- [17] GEH B, RUOFF J, ZIMMERMANN J, *et al.*. The impact of projection lens polarization properties on lithographic process at hyper-NA[J]. *Proceedings of SPIE*, 2007, 6520: 65200F.

#### 作者简介:



马士杰(1997—), 男, 福建龙岩人, 硕 士研究生, 2020年于福州大学获得理 学学士学位, 2024年于中国科学院大 学获得博士学位, 主要从事光学系统 设计理论与方法研究。E-mail: mashijie 211@mails.ucas.ac.en



吴洪波(1987—),男,黑龙江绥化人, 博士,副研究员,硕士生导师,2011年、 2013年于北京理工大学分别获得学 士和硕士学位,2022年于中国科学院 大学获得工学博士学位,主要从事光 学系统设计与仿真方法研究。E-mail: wuhongbo@ciomp.ac.cn